

IST. EL. INF.  
BIBLIOTECA  
Posiz. *Arctis*

PROGETTO ETIS: CURVE, PROCEDURA ELABORATIVA DI SEGMENTAZIONE MEDIANTE RICONOSCIMENTO DI CONTORNI.

Enrico Fantini

B4-06

1988

# CURVE: PROCEDURA ELABORATIVA DI SEGMENTAZIONE MEDIANTE RICONOSCIMENTO DI CONTORNI

E. Fantini

Istituto di Elaborazione della Informazione - C.N.R. - Pisa

## INTRODUZIONE

Questa relazione illustra e documenta la procedura elaborativa CURVE che e' stata sviluppata nell'ambito di un contratto di collaborazione tecnico-scientifica stipulato fra l'Istituto di Elaborazione della Informazione e la Societa' Aeritalia, Gruppo Velivoli da Trasporto.

Questo pacchetto software fa parte delle procedure elaborative per l'analisi di immagini ed e' stato particolarmente orientato verso l'applicazione del controllo non invasivo di materiali e prodotti aeronautici.

CURVE e' stato sviluppato in due versioni: una piu' ampia operante nel sistema di sviluppo per il controllo non distruttivo ETIS progettato dall'I.E.I. e fornito all'AERITALIA; una piu' ridotta operante su personal IBM AT o compatibile in ambiente MS/DOS.

In quest'ultima versione CURVE fa parte di un insieme di moduli elaborativi, progettati e realizzati dall'I.E.I., che dovra' essere inserito in un sistema software di gestione attualmente in fase di avanzata progettazione.

## DESCRIZIONE DELLA PROCEDURA CURVE

La procedura elaborativa CURVE e' stata sviluppata per l'esecuzione di operazioni di segmentazione regionale al fine di estrarre dalle strutture discriminate i parametri necessari ad una loro eventuale classificazione.

Il tipo di segmentazione prescelta si basa sulla determinazione dei contorni delle strutture in esame

mediante l'assegnazione di una soglia di discriminazione individuabile in modo interattivo all'interno della procedura, oppure in modo automatico mediante l'impiego di moduli elaborativi previsti nelle librerie del sistema GEPETIS.

CURVE e' costituita da tre moduli richiamabili anche individualmente: ISOF, DISCU, CARPE. Questi moduli sono scritti in linguaggio FORTRAN-77 ad esclusione di alcune routines scritte in ASSEMBLER; i moduli possono essere selezionati da un menu che viene presentato sullo schermo del terminale alfanumerico del sistema di calcolo.

Nella versione 1.0, sviluppata sul sistema di calcolo IBM AT, la procedura CURVE richiede la seguente configurazione hardware e software:

IBM XT/AT o compatibile  
640 KByte RAM  
CGA con relativo monitor  
Scheda MATROX PIP-1024 con relativo video  
H.D. almeno 20 MByte  
Stampante IBM Proprinter  
S.O. MS-DOS 3.2 o successivi  
Libreria PIP\_EH per primitive PIP 1024 MATROX

#### Descrizione moduli

##### ISOF: MODULO PER LA DETERMINAZIONE DELLE CURVE DI CONTORNO

Questo modulo serve per la determinazione delle aree interessate, la loro eventuale memorizzazione su disco e copia grafica su stampante IBM Proprinter.

Il programma parte dal presupposto che in una memoria di quadro della scheda Matrox PIP-1024 sia residente un'immagine precedentemente caricata.

Il modulo elaborativo richiede una serie di parametri quali: la memoria video dove risiede l'immagine da trattare,

il sottoinsieme di interesse, il valore di quantizzazione dell'area che interessa rilevare, la memoria video su cui si vuole visualizzare l'area discriminata e i parametri per il controllo della tracciatura delle curve di contorno determinate.

A questo punto il programma inizia a rilevare le aree richieste che vengono visualizzate sulla memoria di quadro selezionata.

Terminato questo compito viene chiesto all'operatore se si vuole una copia su carta delle aree rilevate e se si desidera l'archiviazione di queste ultime su file di disco.

#### DESCRIZIONE DELL'ALGORITMO USATO PER LA DETERMINAZIONE DI CURVE DI LIVELLO

L'informazione presente in un'immagine fotografica in B/N si presenta come una gradazione continua di toni di grigio.

Matematicamente e' una funzione continua  $f(x,y)$  rappresentante il valore del livello di grigio del punto  $(x,y)$  del piano dell'immagine.

Se nell'immagine tutti gli oggetti hanno le stesse variazioni di grigio e sono tutti distinti dal fondo, cioe' a fuoco, lungo i loro contorni la funzione varierà rapidamente.

E' possibile in questo caso determinare un livello di grigio  $K$  che rappresenterà il livello dei punti di contorno degli oggetti presenti nell'immagine.

Generalmente pero', sia perche' gli oggetti di un'immagine non sono tutti a fuoco sia perche' spesso si vogliono determinare i contorni di oggetti con diversi livelli di grigio, e' necessario rilevare contorni con differenti valori di livello.

La ricerca delle curve di livello  $K$  della superficie immagine equivale a tagliare l'immagine ad un livello  $K$

cioè prelevare le coordinate soltanto dei punti con tale livello.

A questo punto è necessario ricordare che un'immagine viene sempre acquisita, con un processo di campionamento e di quantizzazione, sotto forma discreta cioè con l'estrazione dall'insieme continuo dei valori della funzione  $f(x,y)$  di un sottoinsieme discreto di campioni.

Dato che le linee di livello di una superficie discreta sono poco significative, tale superficie viene approssimata con una superficie poliedrica continua per poi approssimare le linee di livello di quest'ultima alle curve di livello discrete.

Se tale superficie poliedrica è vista come una superficie continua composta dall'unione di tanti triangoli, la ricerca delle linee di livello  $K$  può essere ricondotta alla ricerca della intersezione fra i triangoli componenti la poliedrica e il piano  $Z=K$ , cioè visto che tale intersezione sarà un segmento è sufficiente determinare l'intersezione dei lati di ogni triangolo con il piano di livello. Ad operazione conclusa ogni curva di livello  $K$  sarà definita da un insieme di spezzate aventi per vertici dette intersezioni.

Entriamo ora più dettagliatamente nell'algoritmo.

Per ogni terna di punti continui [due punti continui  $(X_i, Y_j, Z_{ij})$  e  $(X_k, Y_h, Z_{kh})$  distinti si dicono contigui se  $|k-i| \leq 1$  e  $|j-h| \leq 1$ ]  $(X_k, Y_h, Z_{kh})$ ,  $(X_i, Y_j, Z_{ij})$  e  $(X_l, Y_m, Z_{lm})$  rappresentanti i vertici di un triangolo della poliedrica, ordinati in modo che  $Z_{hm} \leq Z_{ij} \leq Z_{lm}$ , viene controllato il verificarsi o meno delle seguenti relazioni:

$$Z_{hn} \leq K \leq Z_{ij}$$

$$Z_{ij} \leq K \leq Z_{lm}$$

$$Z_{hm} \leq K \leq Z_{lm}$$

Le possibilita' sono:

- 1) Nessuna relazione e' verificata, cioe' il triangolo non interseca il piano di livello.
- 2) Soltanto due relazioni sono verificate, cioe' il triangolo interseca il piano in un segmento che non e' nessuno dei suoi lati.
- 3) Tutte le relazioni sono verificate con due uguaglianze,  $Z_{hn}=Z_{ij}=K$  oppure  $Z_{ij}=Z_{lm}=K$ , cioe' un lato del triangolo e' interamente sul piano di livello.
- 4) Tutte le relazioni sono verificate con uguaglianza,  $Z_{hn}=Z_{ij}=Z_{lm}=K$ , cioe' l'intero triangolo e' sul piano di livello.

Al verificarsi del caso 1 si passa a considerare il successivo triangolo.

Nel caso 2 si vanno a considerare i lati che intersecano il piano di livello.

Ammettiamo che uno di tali lati sia il segmento di estremi  $(X_h, Y_n, Z_{hn})$  e  $(X_j, Y_j, Z_{ij})$ , viene effettuato l'interpolazione lineare fra le coordinate:

$$X_t = X_h + \frac{K - Z_{hn}}{Z_{ij} - Z_{hn}} (X_j - X_h)$$

$$Y_t = Y_n + \frac{K - Z_{hn}}{Z_{ij} - Z_{hn}} (Y_j - Y_n)$$

Il punto  $(X_t, Y_t, K)$  rappresenta l'interpolazione tra il lato e il piano di livello.

Riportando l'operazione per l'altro lato viene individuato il secondo estremo del segmento di intersezione tra il triangolo e il piano di livello.

Nel caso 3 gli estremi del segmento di intersezione tra triangolo e piano sono gli estremi stessi del lato che giace sul piano. Infatti applicando l'interpolazione per gli altri

due lati del triangolo si determinano proprio gli estremi del terzo lato.

Al verificarsi del caso 4 le formule di interpolazione non sono definite per nessun punto di vertice del triangolo, comunque i tre segmenti di intersezione vengono determinati tramite l'applicazione dell'algoritmo sulle terne (triangoli) contigue a quelle in esame.

Iterando il procedimento per tutti i triangoli che compongono la poliedrica e' possibile individuare tutti i segmenti delle curve di livello K.

Una volta concluso l'intero rilevamento delle curve a livello K e' necessario poter distinguere le singole curve per poter poi effettuare su di esse tutti quei rilevamenti di parametri necessari per ulteriori applicazioni.

Per fare questo e' necessario ordinare i segmenti rilevati con il procedimento precedentemente descritto.

Se indichiamo un segmento con  $A \rightarrow B$  dove A e B sono gli estremi e  $\rightarrow$  indica l'orientamento da A a B, il procedimento di ordinamento puo' essere riassunto nel modo seguente:

- 1) Viene individuato un segmento  $A \rightarrow B$  considerato come segmento iniziale della curva da inseguire.
- 2) Viene ricercato un segmento con estremo B, questo puo' essere  $C \rightarrow B$  oppure  $B \rightarrow C$ ; nel primo caso vengono scambiati gli estremi per poi proseguire, come per il secondo caso, alla ricerca di un segmento con estremo C. Con questo metodo vengono congiunti segmenti consecutivi, cioe' con due estremi coincidenti, precedentemente acquisiti in maniera non ordinata scandendo da sinistra a destra e dal basso all'alto la superficie immagine. Tramite questa tecnica di scansione vengono determinati segmenti appartenenti a differenti curve, comunque il loro ordinamento e' possibile dal fatto che ogni lato di ciascun triangolo appartiene a due triangoli contigui ed

e` quindi esaminata due volte, percio` ciascun segmento della curva di livello avra` un suo estremo coincidente con l'estremo del segmento successivo.

3) Al termine dell'inseguimento si possono verificare due casi:

- viene trovato un segmento un cui estremo coincide con A e percio` la curva e` chiusa
- non vengono piu` trovati segmenti in grado di soddisfare il punto 2 e pertanto la curva e` aperta.

In entrambi i casi viene considerato concluso l'inseguimento per quella curva e si puo` iniziare l'ordinamento dei segmenti di un'altra curva.

#### DISCU: MODULO PER LA VISUALIZZAZIONE SU VIDEO DELLE CURVE (AREE) ARCHIVIAE SU DISCO

Con questo programma e` possibile visualizzare su video le curve archiviate su disco con il modulo precedentemente descritto.

E` possibile effettuare una numerazione delle curve rilevate e una loro copia su carta una volta visualizzate su video.

Il programma inizia con la richiesta del nome del file che contiene le curve, vengono poi chiesti i parametri necessari per determinare la memoria di quadro su cui devono essere visualizzate le curve.

A questo punto vengono tracciate le curve con l'eventuale numerazione dopodiche` puo` essere effettuata la copia su carta.



CARPE: MODULO PER LA DETERMINAZIONE DEI PARAMETRI DELLE CURVE

Nella revisione della procedura in uso al momento della stesura di questa nota (Rev.1.0) e' possibile, con questo programma, calcolare soltanto area e perimetro delle curve archiviate precedentemente su disco.

E' comunque previsto per la revisione successiva un ampliamento di queste funzioni.

Il programma inizia con la richiesta del nome del file su cui sono state memorizzate precedentemente le curve, poi viene richiesto il dispositivo (video alfanumerico o stampante) di uscita per i dati calcolati.

L'uscita consiste in una tabella dove sono riportate le curve numerate in ordine crescente con i relativi parametri calcolati dal programma.

```
echo off
:loop
cls
menu
cls
if errorlevel 3 goto exit3
if errorlevel 2 goto exit2
if errorlevel 1 goto exit1
if errorlevel 0 goto exit
:exit3
carpe
goto loop
:exit2
discu
goto loop
:exit1
isof
goto loop
:exit
```

```
      implicit integer*2 (i-n)
1      call cls
      write(*,2)
2      format(///27x'#### PROCEDURA ISOF   ####',///,
-10x,'1 - Determinazione delle curve',/,
-10x,'2 - Visualizzazione curve archiviate',/,
-10x,'3 - Determinazione area, perimetro curve archiviate',//,
-10x,'0 - Fine',//,' [0] >>>> '$)
      read(*,3) i
3      format(i1)
      if(i.lt.0.or.i.gt.3) then
          call bel
          goto 1
      end if
      if(i.eq.0) stop 0
      if(i.eq.1) stop 1
      if(i.eq.2) stop 2
      if(i.eq.3) stop 3
      end
```

```

c*****
c***
c***      Determinazione delle isofote di un'immagine      ***
c***      su frame memory della PIP-1024.                  ***
c***      L'uscita e' costituita da linee tracciate sulla  ***
c***      immagine stessa o su altra memoria di quadro.    ***
c***
c***      Rev. 1.0 - Dicembre 1987                          ***
c***
c***      Autore : FANTINI Enrico - I.E.I. C.N.R. Pisa     ***
c***
c*****
program tisof
implicit integer*2 (i-n)
integer*4 i3
integer*2 quad,quadu,buffer(512),soglia
character ok*1,nop*2
common b3(40000),b4(40000),i3
write(*,222)
222 format(/20x,'****      Isofote di una immagine      ****'/////,16x
*, 'Programma che determina le isofote di una immagine'//,16x,
*'presente sulla memoria di quadro della PIP-1024'//,16x,
*'L'uscita e' costituita da linee tracciate sulla',/,16x,
*'stessa memoria o su altra memoria della PIP.',/,16x,
*'E' possibile archiviare le curve su disco.',///,13x,
*'**** richiesta dei parametri per la elaborazione ****'//)
call setind(0)
46  lun=512
    nrec=512
    npr=6
    lro=256
43  write(*,42)
42  format(//' Quadrante di ingresso (0-3) [0] ( < 0 = FINE) ? :_ '$)

    read(*,58) quad
58  format(i2)
    if(quad.lt.0) goto 9999
    if(quad.gt.3) then
        call bel
        goto 43
    end if
    call displ(quad)
44  write(*,45)
45  format(/' o.k. (s/n) [s] ? :_ '$)
    read(*,'(a)') ok
    if(ok.eq.' ') ok='s'
    if(ok.eq.'n'.or.ok.eq.'n') goto 43
    if(ok.ne.'s'.and.ok.ne.'s') then
        call bel
        goto 44
    end if
81  write(*,80)
80  format(/' Colonna iniziale,colonna finale,passo [0,511,1] :_ '$)
    read(*,79)ixi,ixf,ipx
79  format(3i4)

```

```
      if(ixi.eq.0) ixi=0
      if(ixf.eq.0) ixf=lun-1
      if(ipx.eq.0) ipx=1
      if(ixi.lt.0.or.ixf.gt.lun-1.or.ixi.gt.ixf)then
        call bel
        goto 81
      end if
83  write(*,82)
82  format(/' Riga iniziale,riga finale,passo [0,511,1] :_ '$)
      read(*,79)iyi,iyf,ipy
      if(iyi.eq.0) iyi=0
      if(iyf.eq.0) iyf=nrec-1
      if(ipy.eq.0) ipy=1
      if(iyi.lt.0.or.iyf.gt.nrec-1.or.iyi.gt.iyf) then
        call bel
        goto83
      end if
c***** determinazione del valore delle linee di livello ricercate
21  write(*,20)
20  format(/' Valore isofota ? :_ '\)
      read(*,*) ivis
      if(ivis.lt.0.or.ivis.gt.255) then
        call bel
        goto 21
      end if
      vis=float(ivis)+0.1
30  write(*,31)
31  format(//' Quadrante di uscita (0-3) [0] ? : '$)
      read(*,58) quadu
      if(quadu.lt.0.or.quadu.gt.3) then
        call bel
        goto 30
      end if
      call displ(quadu)
32  write(*,45)
      read(*,'(a)') ok
      if(ok.eq.' ') ok='s'
      if(ok.eq.'n'.or.ok.eq.'n') goto 30
      if(ok.ne.'s'.and.ok.ne.'s') then
        call bel
        goto 32
      end if
33  write(*,34)
34  format(/' Cannello schermo (s/n) [s] ? : '$)
      read(*,'(a)') ok
      if(ok.eq.' ') ok='s'
      if(ok.eq.'s'.or.ok.eq.'S') then
35  write(*,36)
36  format(/' Valore di cancellazione (0-255) [0] :_ '$)
        read(*,375) ivz
375  format(i3)
        if(ivz.lt.0.or.ivz.gt.255) then
          call bel
          goto 35
        end if
```

```
        call set(ivz)
    endif
991  write(*,990)
990  format(/' Valore di tracciatura (0,255) [0] :_ '$)
    read(*,375)ivt
    if(ivt.lt.0.or.ivt.gt.255) then
        call bel
        goto 991
    end if
37  write(*,38)
38  format(/' Risoluzione alta, bassa (a,b) [a] :_ '$)
    read(*,'(a)') ok
    if(ok.eq.' ') ok='a'
    if(ok.eq.'a'.or.ok.eq.'A') then
        it=1
    else
        if(ok.eq.'b'.or.ok.eq.'B') then
            it=2
        else
            call bel
            goto 37
        end if
    end if
c***** scansione della immagine per la ricerca delle coordinate
c***** dei punti componenti le isofote
78  continue
    nerr=0
    call cerca(quad,quadu,vis,ixi,ixf,ipx,iyi,iyf,ipy,ivt,it,nerr)
    if(nerr.ne.0) goto 43
630 write(*,631)
631 format(/' Copio su stampante le curve rilevate (s/n) [n]: '$)
    read(*,'(a)') ok
    if(ok.eq.' ') ok='n'
    if(ok.eq.'s'.or.ok.eq.'S') then
        soglia=ivt-1
        inter=2
        call setscr(quadu)
        call fp_tp(soglia,inter,ixi,ixf,ipx,iyi,iyf,ipy,buffer,nerr)
    else
        if(ok.ne.'n'.and.ok.ne.'N') goto 630
    endif
603 write(*,602)
602 format(/' Provo un altro valore di isofota (s/n) [n] ? :_ '$)
    read(*,'(a)')ok
    if(ok.eq.' ') ok='n'
    if(ok.eq.'s'.or.ok.eq.'S')goto 43
    if(ok.ne.'n'.and.ok.ne.'N') then
        call bel
        goto 603
    end if
610 write(*,611)
611 format(/' Archivio le curve (s/n) [s] ? : '$)
    read(*,'(a)') ok
    if(ok.eq.' ') ok='s'
```

```

        if(ok.eq.'n'.or.ok.eq.'N') goto 616
        if(ok.ne.'s'.and.ok.ne.'S') then
            call bel
            goto 610
        end if
612  write(*,613)
613  format(/
-' Archivio anche le curve che intersecano i bordi (s/n) [n]? : '$)

        read(*,'(a)') ok
        if(ok.eq.' ') ok='n'
        if(ok.eq.'s'.or.ok.eq.'S') then
            nop='SI'
        else
            if(ok.eq.'n'.or.ok.eq.'N') then
                nop='NO'
            else
                call bel
                goto 612
            end if
        end if
614  write(*,615)
615  format(/' Numero minimo di punti per ogni curva : '$)
        read(*,*) nn
        if(nn.lt.1) then
            call bel
            goto 614
        end if
        call ordm(nop,nn,ixi,ixf,iyi,iyf,lro,npr)
616  write(*,617)
617  format(///' Ancora (s/n) [n] ? :_ '$)
        read(*,'(a)') ok
        if(ok.eq.' ') ok='n'
        if(ok.eq.'s'.or.ok.eq.'S') then
            goto 46
        else
            if(ok.ne.'n'.and.ok.ne.'N') then
                call bel
                goto 616
            end if
        end if
9999 end
c
c*****
c***** scansione della immagine per la ricerca delle coordinate
c***** dei punti componenti le isofote
c*****
c
        subroutine cerca(quad,quadu,vis,ixi,ixf,ipx,
-            iyi,iyf,ipy,ivt,it,nerr)
        implicit integer*2 (i-n)
        integer*4 i3
        dimension b1(512),b2(512),f(3),x(3),y(3)
        integer*2 ia(512),quad,quadu
        common b3(40000),b4(40000),i3

```

```
      ierr=0
      I3=1
      lun=512
      npu=ixf-ixi+1
      call setscr(quad)
      call rowri(ixi,iyi,npu,ia(ixi+1))
      do 1 j=1,512
1         b1(j)=float(ia(j))
      do 1000 icr=iyi+ipy,iyf,ipy
      call rowri(ixi,icr,npu,ia(ixi+1))
      do 2 j=1,512
2         b2(j)=float(ia(j))
      call setscr(quadu)
      goto(23,22)it
22      do 20 k=ixi,ixf-ipx,ipx
      f(1)=b1(k)
      f(2)=b1(k+ipx)
      f(3)=b2(k)
      x(1)=k
      x(2)=k+ipx
      x(3)=k
      y(1)=icr-ipy
      y(2)=icr-ipy
      y(3)=icr
      if(ista(f(1),f(2),f(3),vis).ne.0) then
          call trian(x,y,f,vis,ivt,ierr)
          if(ierr.ne.0) nerr=1
      end if
      f(1)=b1(k+ipx)
      f(2)=b2(k)
      f(3)=b2(k+ipx)
      x(1)=k+ipx
      x(2)=k
      x(3)=k+ipx
      y(1)=icr-ipy
      y(2)=icr
      y(3)=icr
      if(ista(f(1),f(2),f(3),vis).ne.0) then
          call trian(x,y,f,vis,ivt,ierr)
          if(ierr.ne.0) nerr=1
      end if
20      continue
      goto 28
23      do 24 k=ixi,ixf-ipx,ipx
      xm=float(k)+(float(ipx))/2.
      ym=float(icr)-(float(ipy))/2.
      b=(b1(k)+b1(k+ipx)+b2(k)+b2(k+ipx))/4.
      f(1)=b
      x(1)=xm
      y(1)=ym
      f(2)=b1(k)
      x(2)=k
      y(2)=icr-ipy
      f(3)=b1(k+ipx)
      x(3)=k+ipx
```



```

y(3)=icr-ipy
if(ista(f(1),f(2),f(3),vis).ne.0) then
  call trian(x,y,f,vis,ivt,ierr)
  if(ierr.ne.0) nerr=1
end if
f(2)=b2(k+ipx)
x(2)=k+ipx
y(2)=icr
if(ista(f(1),f(2),f(3),vis).ne.0) then
  call trian(x,y,f,vis,ivt,ierr)
  if(ierr.ne.0) nerr=1
end if
f(3)=b2(k)
x(3)=k
y(3)=icr
if(ista(f(1),f(2),f(3),vis).ne.0) then
  call trian(x,y,f,vis,ivt,ierr)
  if(ierr.ne.0) nerr=1
end if
f(2)=b1(k)
x(2)=k
y(2)=icr-ipy
if(ista(f(1),f(2),f(3),vis).ne.0) then
  call trian(x,y,f,vis,ivt,ierr)
  if(ierr.ne.0) nerr=1
end if
24 continue
28 do 21 i=1,lun
21 b1(i)=b2(i)
  call setscr(quad)
1000 continue
  b3(i3)=30000.
  b4(i3)=30000.
  return
end

C
C*****
C***** SUBROUTINE PER LA RICERCA DELLE ISOFOTE A LIVELLO SUB-PIXEL
C*****
C
  subroutine trian(x,y,f,vis,ivt,ierr)
  implicit integer*2 (i-n)
  common b3(40000),b4(40000),i3
  integer*4 i3
  dimension x(1),y(1),f(1),xp(3),yp(3),ix(3),iy(3)
  character ris*1
  k=0
  do 1 i=1,3
  j=i+1
  if(i.eq.3)j=1
  if((f(i)-f(j))>.1)
  if(vis.lt.f(i).or.vis.gt.f(j))gotol
2 k=k+1
  xp(k)=(vis-f(i))*(x(j)-x(i))/(f(j)-f(i))+x(i)
  yp(k)=(vis-f(i))*(y(j)-y(i))/(f(j)-f(i))+y(i)

```

```

      goto1
3     if(vis.lt.f(j).or.vis.gt.f(i))goto1
      k=k+1
      xp(k)=(vis-f(j))*(x(i)-x(j))/(f(i)-f(j))+x(j)
      yp(k)=(vis-f(j))*(y(i)-y(j))/(f(i)-f(j))+y(j)
1     continue
      if(k-2)10,11,12
10    return
11    if(xp(1).eq.xp(2).and.yp(1).eq.yp(2))return
      goto13
12    if(xp(1).ne.xp(2).or.yp(1).ne.yp(2))goto13
      xp(2)=xp(3)
      yp(2)=yp(3)
13    continue
c***** visualizzazione su video grafico del segmento
c***** di isofota trovato
      do 33 jj=1,2
      ix(jj)=xp(jj)+.5
      iy(jj)=yp(jj)+.5
      b3(i3)=xp(jj)
      b4(i3)=yp(jj)
      i3=i3+1
      if(i3.gt.40000) then
          if(ierr.eq.0) then
              write(*,34)
34      format(///' ATTENZIONE. Buffer archiviazione curve pieno.',/,
-         ' Il programma prosegue esclusivamente per via grafica.',/,
-         ' non e' possibile archiviare le curve.',//,
-         ' ##### PREMERE UN TASTO PER CONTINUARE #####'$)
              call letcar(ris)
              ierr=1
          end if
          i3=1
      end if
33    continue
      call line(ix(1),iy(1),ix(2),iy(2),ivt)
      return
      end
c*****
function ista(f1,f2,f3,f)
implicit integer*2 (i-n)
ista=-1
if(f1.le.f)goto1
if(f2.le.f)return
if(f3.le.f)return
goto2
1     if(f2.ge.f)return
if(f3.ge.f)return
2     ista=0
      return
      end
c
c*****
c***** SUBROUTINE PER L'ORDINAMENTO IN X, Y CRESCENTI DELLE
c***** COORDINATE DELLE ISOFOTE DA ARCHIVIARE

```

```
C*****
```

```
C
  subroutine ordm(nop,nn,ixi,ixf,iyi,iyf,lro,npr)
  implicit integer*2 (i-n)
  common b3(40000),b4(40000),i3
  dimension x(512),y(512),itab(2560)
  character nop*2,nfile*12,ris*1
  integer*4 i3
500  write(*,510)
510  format(//' Quale e' il nome del file di archiviazione',/,
- ' delle curve (max. 12 caratteri) ? : '$)
  read(*,'(a)') nfile
  if(nfile.eq.'          ') then
    call bel
    goto 500
  end if
  open(20,file=nfile,access='direct',status='new',recl=lro*4,
-iostat=ios)
  if(ios.ne.0) then
    call bel
    write(*,501) ios,nfile
501  format(///' E' stato riscontrato un errore (num. ',i6,')',/,
- ' nella apertura del file -',a,'-',//,
- ' ----- premere un tasto per continuare -----'$)
    call letcar(ris)
    close(20)
    goto 500
  end if
  do 1 k=1,2560
    itab(k)=0
1  continue
  krec=npr
  ic=1
  iic=1
  kk=1
  m=0
  if(nop.eq.'no') goto20
  kk=0
  rex=float(iyf)
  rux=float(ixf)
  ax=float(ixi)
  ay=float(iyi)
16  l=0
  k1=0
  i3=iic
  do 77 k=1,lro
    x(k)=0
    y(k)=0
77  continue
  krn=krec
3  if(b3(i3).ne.30000.)goto 4
  kk=1
  ic=1
  goto20
4  if(b3(i3).gt.0.) goto30
```

```
31  i3=i3+1
    goto3
30  if(b3(i3).eq.ax)goto55
    if(b4(i3).eq.ay)goto55
    if(b4(i3).eq.rax)goto55
    if(b3(i3).eq.rux)goto55
    goto31
20  l=0
    k1=0
    i3=ic
    do 37 k=1,lro
        x(k)=0
        y(k)=0
37  continue
    krn=krec
23  if(b3(i3).ne.30000.)goto 24
    do 230 kn9=1,5
        k9=lro*(kn9-1)+1
        write(20,rec=kn9) (itab(k),k=k9,k9+lro-1)
230 continue
    nrec=krec-1
    close(20)
    return
24  if(b3(i3).ge.0.)goto5
    i3=i3+2
    goto 23
55  ic=i3
    ic=1
    goto56
5  ic=i3
56  i=1
    x(i)=b3(i3)
    y(i)=b4(i3)
    xi=x(i)
    yi=y(i)
7  b3(i3)=-1.
    b4(i3)=-1.
    if(mod(i3,2).eq.0)i3=i3-2
    i=i+1
    if(i.le.lro)goto8
    l=l+lro
    k1=k1+2
    write(20,rec=krec) (x(k),k=1,lro)
    krec=krec+1
    write(20,rec=krec) (y(k),k=1,lro)
    krec=krec+1
    do 377 k=1,lro
        x(k)=0
        y(k)=0
377 continue
    i=1
8  x(i)=b3(i3+1)
    y(i)=b4(i3+1)
    b3(i3+1)=-1.
    b4(i3+1)=-1.
```

```
      if(xi.eq.x(i).and.yi.eq.y(i))goto88
      i3=ic
12     if(b3(i3).eq.30000.)goto14
      if(x(i).eq.b3(i3).and.y(i).eq.b4(i3)) goto7
      i3=i3+1
      goto 12
14     if(nop.eq.'si') goto88
      goto17
88     l=l+i
      if(l.lt.nn)goto17
      m=m+1
c***** messaggio relativo al numero d'ordine dell'isofota
c***** inseguita e al numero dei punti che la compongono
      write(*,200) m,l
200   format('/' Curva n.',i4,2x,'di',i7,2x,'punti'/)
      write(20,rec=krec) (x(k),k=1,lro)
      krec=krec+1
      write(20,rec=krec) (y(k),k=1,lro)
      krec=krec+1
      icu=(m-1)*3+1
      itab(icu)=1
      itab(icu+1)=kcrn
      itab(icu+2)=krec-1
17     if(kk.eq.0)goto16
      goto20
      end
```

```

C*****
C***
C***  PROGRAMMA DISCU.FOR. VISUALIZZA E NUMERA SU PIP-1024 LE CURVE ***
C***  RICAVATE ED ARCHIVIAATE CON IL PROGRAMMA ISOF.FOR. ***
C*** ***
C***  Rev. 1.0 - Dicembre 1987 ***
C*** ***
C***  Autore : FANTINI Enrico - I.E.I. C.N.R. Pisa ***
C*** ***
C*****
C
  program discu
  implicit integer*2 (i-n)
  dimension x(32000),y(32000),itab(2550),ntab(3,850)
  character nop*2,nfile*12,num*1,ok*1
  integer*2 buffer(512),soglia
  equivalence (itab(1),ntab(1,1))
  lro=256
1  call cls
  write(*,2)
2  format(/3x,73('*'),/3x,'***',67x,'***',/3x,'*** ',
-'PROGRAMMA DISCU.FOR. VISUALIZZA E NUMERA SU PIP-1024 LE CURVE',
-3x,'***',/3x,'*** ',
-'RICAVATE ED ARCHIVIAATE CON IL PROGRAMMA -ISOF-',
-3x,'***',/3x,'***',67x,'***',/3x,73('*'))
500  nfile=' '
  write(*,510)
510  format(///' Quale e' il nome del file di archiviazione',/,
-' delle curve (max. 12 caratteri) (Return=FINE) ? : '$)
  read(*,'(a)') nfile
  if(nfile.eq.' ') goto 7777
  open(20,file=nfile,access='direct',status='old',recl=lro*4,
-iostat=ios)
  if(ios.ne.0) then
    call bel
    write(*,501) ios,nfile
501  format(///' E' stato riscontrato un errore (num. ',i6,')',/,
- ' nella apertura del file -',a,'-',//,
- ' ----- PREMERE UN TASTO PER CONTINUARE -----'$)
    call letcar(ris)
    close(20)
    goto 500
  end if
  do 99 k=1,5
    k1=lro*(k-1)+1
    read(20,rec=k) (itab(j),j=k1,k1+lro-1)
99  continue
  k=1
  icc=0
20  if(itab(k).eq.0) goto 21
  k=k+3
  icc=icc+1
  if(k.le.2547) goto 20
21  write(*,22)
22  format(///' Quadrante di uscita (0-3) [0] ? : '$)

```

```

      read(*,222) iquad
222  format(i1)
      if(iquad.lt.0.or.iquad.gt.3) then
          call bel
          goto 21
      end if
      call displ(iquad)
23  write(*,24)
24  format(/' o.k. (s/n) [s] ? : '$)
      read(*,'(a)') ok
      if(ok.eq.' ') ok='s'
      if(ok.eq.'n'.or.ok.eq.'N') goto 21
      if(ok.ne.'s'.and.ok.ne.'S') then
          call bel
          goto 23
      end if
724 write(*,25)
25  format(/' Cannello schermo (s/n) [s] ? : '$)
      read(*,'(a)') ok
      if(ok.eq.' ') ok='s'
      if(ok.eq.'n'.or.ok.eq.'N') goto 28
      if(ok.eq.'s'.or.ok.eq.'S') then
26  write(*,27)
27  format(/' Valore di cancellazione (0-255) [0] ? : '$)
      read(*,227) ival
227  format(i3)
      if(ival.lt.0.or.ival.gt.255) goto 26
      call set(ival)
      else
          call bel
          goto 724
      end if
28  write(*,29)
29  format(/' Valore di tracciatura (0-255) [0] ? : '$)
      read(*,227) ival
      if(ival.lt.0.or.ival.gt.255) then
          call bel
          goto 28
      end if
30  write(*,40) icc,icc
40  format(/' ##### Sono presenti ',i4,' curve #####',/,
-' ##### Quante ne tratto ? (da, a) [1,'i4,'] (9999=Fine) :_ '$)
      read(*,444) ici,icf
444  format(2i4)
      if(ici.eq.0) ici=1
      if(icf.eq.0) icf=icc
      if(ici.eq.9999.or.icf.eq.9999) then
          close(20)
630  write(*,631)
631  format(/' Copio su stampante le curve disegnate (s/n) [n]: '$)
      read(*,'(a)') ok
      if(ok.eq.' ') ok='n'
      if(ok.eq.'s'.or.ok.eq.'S') then
          soglia=ival-1
          inter=2
```

```

        call fp_tp(soglia,inter,0,511,1,0,511,1,buffer,nerr)

        else
            if(ok.ne.'n'.and.ok.ne.'N') goto 630
        endif
        goto 1
    end if
    if(ici.lt.0.or.icf.lt.0.or.ici.gt.icf.or.icf.gt.icc) then
        call bel
        goto 30
    end if
41  write(*,42)
42  format(/' Numero le curve (s/n) [s] ? : '$)
    read(*,'(a)') num
    if(num.eq.' ') num='s'
    if(num.ne.'s'.and.num.ne.'S'.and.num.ne.'n'.and.num.ne.'N') then
        call bel
        goto 41
    end if
    do 1000 k=ici,icf
        j=1
        do 900 n=ntab(2,k),ntab(3,k),2
            k1=1ro*(j-1)+1
            k2=k1+1ro-1
            read(20,rec=n) (x(i3),i3=k1,k2)
            nn=n+1
            read(20,rec=nn) (y(i3),i3=k1,k2)
            j=j+1
900  continue
        n9=ntab(1,k)
        do 800 l=1,n9-1,2
            ixi=x(1)+0.5
            ixf=x(1+1)+0.5
            iyi=y(1)+0.5
            iyf=y(1+1)+0.5
800  call line(ixi,yi,ixf,iyf,ival)
            if(num.eq.'s'.or.num.eq.'S') then
                call numera(x(1),y(1),k,ival)
            end if
1000 continue
        goto 30
7777 end
c
c  ROUTINE PER NUMERARE LE CURVE VISUALIZZATE
c
c  x,y - coordinate primo punto curva
c  k   - numero della curva
c  ival- valore di scrittura numero
c
    subroutine numera(x,y,k,ival)
    implicit integer*2 (i-n)
    integer*1 ia(3)
    character ca*1(3)
    equivalence (ia(1),ca(1))
    j=k

```



```
ia(1)=j/100
j=j-(ia(1)*100)
ia(1)=ia(1)+48
ia(2)=j/10
ia(3)=j-(ia(2)*10)+48
ia(2)=ia(2)+48
nx=x+0.5-27.
ny=y+0.5-3.
do 10 j=1,3
    if(ia(j).gt.48.or.j.eq.3) then
        call text(nx,ny,ca(j),1,1,0,ival)
    end if
    nx=nx+9
10 continue
return
end
```

```

C*****
C***                                     ***
C***  PROGRAMMA CARPE.FOR DETERMINA AREA E PERIMETRO          ***
C***  DELLE CURVE RILEVATE CON IL PROGRAMMA -ISOF-           ***
C***                                     ***
C***  Rev. 1.0 - Dicembre 1987                                ***
C***                                     ***
C***  Autore : FANTINI Enrico - I.E.I. C.N.R. Pisa           ***
C***                                     ***
C*****
PROGRAM CARPE
IMPLICIT INTEGER*2 (I-N)
CHARACTER NFILE*12,TS*1,DEV*3,RIS*1
DIMENSION X(40000),Y(40000)
DIMENSION TAB3(850,2)
INTEGER*2 TAB1(2550),ITAB1(3,850)
EQUIVALENCE (TAB1(1),ITAB1(1,1))
4   NPR=6
   LRO=256
   NDK=0
   CALL CLS
   WRITE(*,10)
10  FORMAT(12X,56('*'),/,12X,'***',50X,'***',/,
-12X,'***  PROGRAMMA CARPE.FOR DETERMINA AREA E PERIMETRO  ***',/,
-12X,'***  DELLE CURVE RICAVATE ED ARCHIVIAATE CON IL      ***',/,
-12X,'***  PROGRAMMA -ISOF- , L' USCITA CONSISTE IN UNA   ***',/,
-12X,'***  TABELLA CHE RIPORTA IL NUMERO DI CURVA E I    ***',/,
-12X,'***  DATI CHE LA RIGUARDANO.                        ***',/,
-12X,'***  TALE TABELLA PUO' ESSERE INVIATA SU VIDEO O SU ***',/,
-12X,'***  STAMPANTE.                                     ***',/,
-12X,56('*'))
500 WRITE(*,2)
2   FORMAT(///' Quale e' il nome del file di archiviazione',/,
-' delle curve (max. 12 caratteri) (Return=FINE) ? : '$)
   READ(*,'(A)') NFILE
   IF(NFILE.EQ.' ') GOTO 7777
   OPEN(10,FILE=NFILE,ACCESS='DIRECT',STATUS='OLD',RECL=LRO*4,
-IOSTAT=IOS)
   IF(IOS.NE.0) THEN
       CALL BEL
       WRITE(*,501) IOS,NFILE
501  FORMAT(///' E' stato riscontrato un errore (num. ',i6,')',/,
- ' nella apertura del file -',a,'-',/,
- ' ----- PREMERE UN TASTO PER CONTINUARE -----'$)
       CALL LETCAR(RIS)
       CLOSE(10)
       GOTO 500
   END IF
   DO 3 K=1,5
       K1=LRO*(K-1)+1
       READ(10,REC=K) (TAB1(J),J=K1,K1+LRO-1)
3   CONTINUE
   K=1
   ICC=0
20  IF(TAB1(K).EQ.0) GOTO 29

```

```
      K=K+3
      ICC=ICC+1
      IUR=TAB1(K-1)
      IF(K.LE.2547) GOTO 20
29     DO 78 K=1,850
          DO 78 J=1,2
              TAB3(K,J)=0.
78     CONTINUE
      DO 1000 K=1,ICC
      J=1
      DO 900 N=ITAB1(2,K),ITAB1(3,K),2
          K1=LRO*(J-1)+1
          K2=K1+LRO-1
          READ(10,REC=N) (X(I3),I3=K1,K2)
          NN=N+1
          READ(10,REC=NN) (Y(I3),I3=K1,K2)
          J=J+1
900    CONTINUE
      N9=ITAB1(1,K)
      IF(X(N9).EQ.X(1).AND.Y(N9).EQ.Y(1)) GOTO 960
      N9=N9+1
      X(N9)=X(1)
      Y(N9)=Y(1)
960    CALL ARPE(X,Y,N9,A,P)
      TAB3(K,1)=A
      TAB3(K,2)=P
1000   CONTINUE
      CLOSE (10)
30     WRITE(*,40) ICC,ICC
40     FORMAT(/' #### Sono presenti ',I4,' curve ####',/,
- ' #### Quante ne tratto ? (da,a) [1,',I4,'] (9999=Fine) :_ '$)
      READ(*,444) ICI,ICF
444    FORMAT(2I4)
      IF(ICI.EQ.0) ICI=1
      IF(ICF.EQ.0) ICF=ICC
      IF(ICI.EQ.9999.OR.ICF.EQ.9999) GOTO 4
      IF(ICI.LT.0.OR.ICF.LT.0.OR.ICI.GT.ICF.OR.ICF.GT.ICC) THEN
          CALL BEL
          GOTO 30
      END IF
2001   WRITE(*,2000)
2000   FORMAT(/' ### Uscita (S=Stampante V=Video) [V] ? :_ '$)
      DEV='CON'
      LU=7
      READ(*,2003) TS
2003   FORMAT(A1)
      IF(TS.EQ.' ') TS='V'
      IF(TS.EQ.'S'.OR.TS.EQ.'s') THEN
          DEV='PRN'
      ELSE
          IF(TS.NE.'V'.AND.TS.NE.'v') THEN
              CALL BEL
              GOTO 2001
          END IF
      END IF
```

```

OPEN(LU,FILE=DEV)
IF(DEV.EQ.'CON') THEN
  CALL CLS
ELSE
  2004 WRITE(LU,2004)
  FORMAT(1H1)
ENDIF
IF(DEV.EQ.'PRN') THEN
  2101 WRITE(LU,2101)
  FORMAT(19X,'* TABELLA DI CLASSIFICAZIONE DELLE CURVE *',//)
ENDIF
WRITE(LU,2005)
2005 FORMAT(19X,42('-'))
WRITE(LU,2006)
2006 FORMAT(19X,'I',10X,'I',2(14X,'I'))
WRITE(LU,2007)
2007 FORMAT(19X,'I CURVA I',2X,'SUPERFICIE',2X,'I PERIMETRO I')
WRITE(LU,2006)
WRITE(LU,2005)
WRITE(LU,2006)
NRIG=0
3114 DO 3000 K=ICI,ICF
  IF(TAB3(K,1).LT.0.AND.TAB3(K,2).LT.0) GOTO 3000
  NOK=K
  WRITE(LU,3001) NOK,TAB3(K,1),TAB3(K,2)
3001 FORMAT(19X,'I ',14,' I ',F12.4,' I ',F12.4,' I ')
  IF(DEV.EQ.'PRN') WRITE(LU,2006)
  NRIG=NRIG+1
  IF(DEV.EQ.'CON'.AND.NRIG.GT.9) THEN
    WRITE(LU,2005)
    CALL BEL
    WRITE(LU,1111)
  1111 FORMAT(// 'Premere un tasto per continuare ')
    CALL LETCAR(RIS)
    CALL CLS
    WRITE(LU,2005)
    WRITE(LU,2006)
    WRITE(LU,2007)
    WRITE(LU,2006)
    WRITE(LU,2005)
    WRITE(LU,2006)
    NRIG=0
  END IF
3000 CONTINUE
3113 WRITE(LU,2005)
CLOSE(LU)
NOK=0
GOTO 30
7777 END
C
C
C ***** CALCOLO AREA E PERIMETRO
C
C

```

```
      SUBROUTINE ARPE(X,Y,M,A,P)
C**** X=VETTORE DELLE -X-
C**** Y=VETTORE DELLE -Y-
C**** M=NUMERO DI PUNTI DELLA CURVA
C**** A=AREA
C**** P=PERIMETRO
      DIMENSION X(1),Y(1)
      INTEGER*2 M
      SA=0.
      SP=0.
22     DO 3 I=1,M-1
          YY=Y(I+1)-Y(I)
          XX=X(I+1)-X(I)
          SA=SA+(Y(I+1)+Y(I))*XX*0.5
          SP=SP+SQRT(YY*YY+XX*XX)
3     CONTINUE
      A=ABS(SA)
      P=SP
      RETURN
      END
```